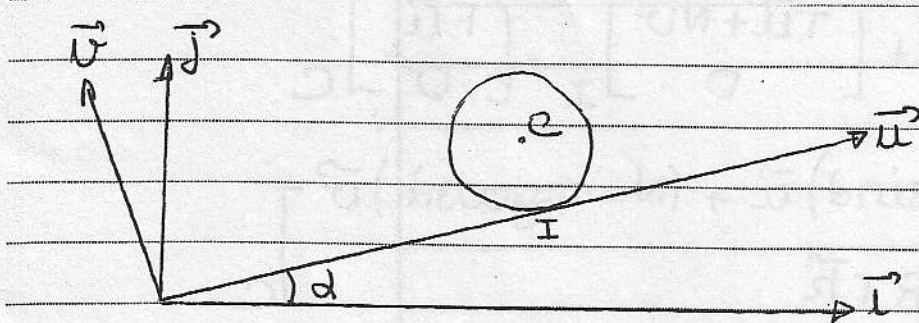


Exercice 2

Dans le plan (O, \vec{i}, \vec{j}) , avec \vec{j} vertical ascendant, $\vec{g} = -g\vec{j}$ désigne l'accélération de la pesanteur, on considère S un disque homogène de masse m . Ce disque est posé sur un axe $O\vec{u}$ incliné d'un angle α par rapport à l'axe horizontal $O\vec{i}$. On note I le point de contact entre le disque et l'axe $O\vec{u}$.

1. Montrer qu'aucun équilibre n'est possible si le disque est homogène
2. On exerce au point C une force ponctuelle $F\vec{u}$. Quelle doit être l'intensité de F pour que $\alpha = \frac{\pi}{6}$ soit compatible avec l'équilibre de S ?
3. On suppose que le disque n'est plus homogène et que son centre de gravité A est tel que : $\vec{CA} = R(\cos\theta\vec{i} + \sin\theta\vec{j})$.
On exerce au point A une force $\vec{T} = \frac{m}{2}g\vec{u}$ et on suppose que le contact en I a lieu sans frottement.
Déterminer les valeurs de α et de θ pour que S soit à l'équilibre.



On introduit \vec{v} le vecteur unitaire tel que $(\vec{u}, \vec{v}, \vec{k})$ soit orthonormée directe.

1. On va supposer $\alpha \neq 0$ car un plan incliné d'un angle nul perd pas mal de crédibilité.

$$\vec{\tau}_{\text{eff}}(S) = \underbrace{\begin{bmatrix} -mg\vec{j} \\ 0 \end{bmatrix}}_{\textcircled{1}}_C + \underbrace{\begin{bmatrix} T\vec{u} + N\vec{v} \\ 0 \end{bmatrix}}_{\textcircled{2}}_I$$

Le choix d'exprimer ce torseur en C ou en I est indifférent et laissé à la sensibilité de chacun.

Allez on opte pour C .

$$\vec{m}_1(C) = 0$$

$$\vec{m}_2(C) = \vec{m}_2(I) + \vec{R}_2 \wedge \vec{IC} = (T\vec{u} + N\vec{v}) \wedge R\vec{v} = RT\vec{k}$$

On a alors

$$\vec{\tau}_{\text{eff}}(S) = \begin{bmatrix} (T - mg\sin\alpha)\vec{u} + (N - mg\cos\alpha)\vec{v} \\ RT\vec{k} \end{bmatrix}_C$$

$$S \text{ équilibre} \Leftrightarrow \vec{\tau}_{\text{eff}}(S) = 0 \Leftrightarrow \begin{cases} T = 0 \\ N = mg \cos \alpha \\ T = 0 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} \alpha = 0 \\ N = mg \end{cases}$$

($N > 0$: contact unilatéral)

Où a supposé $\alpha \neq 0$, il ne peut donc pas y avoir d'équilibre dans ce genre de situation.

2. On rajoute une force au point C

$$\vec{\tau}_{\text{eff}}(S) = \begin{bmatrix} -mg \\ 0 \end{bmatrix}_C + \begin{bmatrix} T\vec{u} + N\vec{v} \\ 0 \end{bmatrix}_I + \begin{bmatrix} F\vec{u} \\ 0 \end{bmatrix}_C$$

$$\vec{\tau}_{\text{eff}}(S) = \begin{bmatrix} (T + F - mg \sin \alpha)\vec{u} + (N - mg \cos \alpha)\vec{v} \\ RT\vec{k} \end{bmatrix}_C$$

$$S \text{ équilibre} \Leftrightarrow \begin{cases} T = 0 \\ F = mg \sin \alpha \\ N = mg \cos \alpha \end{cases}$$

$$\alpha = \frac{\pi}{6} \text{ assure l'équilibre de } S \Rightarrow \begin{cases} T = 0 \\ F = \frac{m}{2}g \\ N = \frac{\sqrt{3}}{2}mg \end{cases}$$

3. C n'est plus le centre de gravité de S et le disque ne frotte plus sur le sol

$$\vec{\tau}_{\text{eff}}(S) = \begin{bmatrix} -mg \\ 0 \end{bmatrix}_A + \begin{bmatrix} N\vec{v} \\ 0 \end{bmatrix}_I + \begin{bmatrix} \frac{m}{2}g\vec{u} \\ 0 \end{bmatrix}_A$$

Pour une raison évidente, c'est en A qu'on va exprimer ce torseur

$$\begin{aligned} \vec{M}_2(A) &= \vec{M}_2(I) + \vec{R}_2 \wedge \vec{IA} = N\vec{v} \wedge (\vec{IC} + \vec{CA}) = N\vec{v} \wedge R(\vec{v} + \cos \theta \vec{u} + \sin \theta \vec{w}) \\ \vec{M}_2(A) &= RN(-\cos \theta \cos \alpha - \sin \theta \sin \alpha)\vec{k} = -RN \cos(\theta - \alpha)\vec{k} \end{aligned}$$

$$G_{eff}(S) = \left[\begin{array}{l} \frac{m}{2} g(1 - 2\sin d) \vec{u} + (N - mg \cos d) \vec{v} \\ - R N \cos(\theta - d) \vec{k} \end{array} \right] A$$

$$S \text{ équilibre} \Leftrightarrow \begin{cases} 1 - 2\sin d = 0 & (1) \\ N = mg \cos d & (2) \\ N \cos(\theta - d) = 0 & (3) \end{cases}$$

$$(1) \Rightarrow \sin d = \frac{1}{2} \Rightarrow d = \frac{\pi}{6} \text{ ou } \frac{5\pi}{6}$$

$$(2) \Rightarrow N = \pm \frac{\sqrt{3}}{2} mg$$

La condition de contact unilatéral, $N > 0$ impose
 $d = \frac{\pi}{6}$ et $N = \frac{\sqrt{3}}{2} mg$

$$(3) \Rightarrow \cos(\theta - d) = 0 \Rightarrow \theta - d = \pm \frac{\pi}{2}$$

$$\Rightarrow \theta = d \pm \frac{\pi}{2} \Rightarrow \theta = \frac{2\pi}{3} \text{ ou } -\frac{\pi}{3}$$

A noter que le résultat est indépendant de R

\Rightarrow 4 points du diamètre II' (tel que $\theta = -\frac{\pi}{3}$) où se situerait le centre de gravité conduirait à l'équilibre de S

